

O QUE ESPERAR DO CALOR EM UMA PLACA ESTREITA?

Vanderlei M. Nascimento e Ricardo P. Silva

IGCE/UNESP

NA modelagem matemática de fenômenos naturais, é comum presumir que certas grandezas são desprezíveis comparadas à outras. Por exemplo a profundidade de um oceano comparada à sua extensão. De todo modo, a grandeza desprezível existe tanto quanto as outras e a matemática leva isso em conta, por meio da noção de limite: se ϵ existe no modelo, o que podemos dizer ao fazermos $\epsilon \rightarrow 0$? Em cada caso, explicar o significado que se dá para “quando fazemos $\epsilon \rightarrow 0$ ” é explicar o que será entendido por “desprezar ϵ ”.

Muitos desses aspectos estão incorporados nos chamados problemas em domínios finos, sobre os quais [7] contempla um panorama substancial.

O que consideramos neste trabalho exemplifica algumas ideias envolvidas no assunto, e, por isso mesmo, apoia-se em resultados importantes já estabelecidos. De posse deles, o tratamento que damos ao exemplo vem com o objetivo de valorizar ferramentas básicas da álgebra linear no tratamento de EDPs não lineares. Elas, juntamente com o fato de podermos tornar preciso o significado de “fazer $\epsilon \rightarrow 0$ ”, neste caso, permitirão darmos uma resposta quanto ao que esperamos ao fazer isso.

1 Motivação

Imagine que queiramos estudar como o calor se propaga em placas retangulares de espessuras que vão tornando-se mais e mais finas. Fixando o comprimento das placas constante, digamos igual a 1, como protótipo tomamos o retângulo $\Omega^\epsilon := (0, 1) \times (0, \epsilon)$, $\epsilon > 0$, e consideramos $\epsilon \rightarrow 0$. Além disso, para um modelo mais simplificado,

supomos que as placas são compostas de material homogêneo e estão termicamente isoladas. Isso significa que o fluxo de calor, sem fontes externas, e com distribuição inicial de temperatura, u_0^ϵ , supostamente conhecida em cada ponto (x, y) do retângulo Ω^ϵ , é descrito pelas equações

$$\begin{cases} u_t^\epsilon = u_{xx}^\epsilon + u_{yy}^\epsilon, & \text{em } \mathbb{R}^+ \times \Omega^\epsilon \\ \frac{\partial u^\epsilon}{\partial \eta^\epsilon} = 0, & \text{em } \mathbb{R}^+ \times \partial\Omega^\epsilon \\ u^\epsilon(0, \cdot, \cdot) = u_0^\epsilon, & \text{em } \Omega^\epsilon \end{cases}, \quad (\tilde{P}_\epsilon)$$

onde η^ϵ denota o campo vetorial (unitário) normal às laterais $\partial\Omega^\epsilon$ da placa Ω^ϵ e $u^\epsilon = u^\epsilon(t, x, y)$ representa a temperatura no ponto (x, y) de Ω^ϵ no instante $t > 0$. Observe que $\frac{\partial u^\epsilon}{\partial \eta^\epsilon}(t, x, y) = 0$ nos pontos de $\partial\Omega^\epsilon$ nos diz que não há qualquer perda ou ganho de calor através das laterais $\partial\Omega^\epsilon$, em qualquer instante $t > 0$.

O operador de Laplace

$$\Delta u(x, y) = u_{xx}(x, y) + u_{yy}(x, y)$$

é um operador linear e é na análise de seus autovalores e autofunções que seremos capazes de determinar o comportamento limite do fluxo de calor em Ω^ϵ , quando $\epsilon \rightarrow 0$. Note que, quando $\epsilon \rightarrow 0$, Ω^ϵ se colapsa no segmento $(0, 1)$ e, assim, suspeitamos que, se tal comportamento limite existir, deverá ser regido por um modelo unidimensional.

2 Análise Espectral

2.1 Problema de autovalor

Para $\Omega^\epsilon = (0, 1) \times (0, \epsilon)$ consideremos o problema de autovalor

$$\begin{cases} -\Delta u = \lambda u, & \text{em } \Omega^\epsilon \\ \frac{\partial u}{\partial \eta^\epsilon} = 0, & \text{em } \partial\Omega^\epsilon \end{cases}. \quad (\tilde{A}_\epsilon)$$

Para cada $\epsilon > 0$ fixo, através do método de separação de variáveis (veja [4]), é fácil obter que (todos) os valores de λ para os quais existe uma função não nula, $u = u(x, y)$, que satisfaz a equação (\tilde{A}_ϵ) , são

$$\lambda_{m,n}^\epsilon = \pi^2(m^2 + \frac{n^2}{\epsilon^2}), \quad m, n = 0, 1, 2, \dots$$

e que, além disso, a respectiva autofunção associada a $\lambda_{m,n}^\epsilon$ é

$$u_{m,n}^\epsilon(x, y) = \cos(m \pi x) \cos(\frac{n \pi}{\epsilon} y).$$

Munido da norma

$$\|u\| = \left(\int_{\Omega^\epsilon} |u(x, y)|^2 dx dy \right)^{\frac{1}{2}},$$

o espaço das (classes de equivalência das) funções cujo quadrado é integrável a Lebesgue (veja por exemplo [8]), é completo e usualmente denotado por $L^2(\Omega^\epsilon)$. Também, como esta norma é induzida pelo produto interno

$$\langle u, v \rangle = \int_{\Omega^\epsilon} u(x, y)v(x, y) dx dy,$$

$L^2(\Omega^\epsilon)$ é um espaço de Hilbert. Autofunções, $u_{m,n}^\epsilon$ e $u_{m',n'}^\epsilon$, associadas a autovalores distintos, $\lambda_{m,n}^\epsilon$ e $\lambda_{m',n'}^\epsilon$ respectivamente, são ortogonais. De fato, integrando por partes, vê-se que, para quaisquer $(m, n) \neq (m', n')$,

$$\begin{aligned} \langle u_{m,n}^\epsilon, u_{m',n'}^\epsilon \rangle &= \\ \int_{\Omega^\epsilon} \cos(m \pi x) \cos(\frac{n \pi}{\epsilon} y) \cos(m' \pi x) \cos(\frac{n' \pi}{\epsilon} y) dx dy &= \\ \int_0^1 \cos(m \pi x) \cos(m' \pi x) dx \int_0^\epsilon \cos(\frac{n \pi}{\epsilon} y) \cos(\frac{n' \pi}{\epsilon} y) dy &= \\ = 0. \end{aligned}$$

Além disso,

$$\begin{aligned} \|u_{m,n}^\epsilon\| &= \left[\int_{\Omega^\epsilon} |u_{m,n}^\epsilon|^2 dx dy \right]^{\frac{1}{2}} \\ &= \left[\int_0^1 |\cos(m \pi x)|^2 dx \int_0^\epsilon |\cos(\frac{n \pi}{\epsilon} y)|^2 dy \right]^{\frac{1}{2}} \\ &= \frac{\sqrt{\epsilon}}{a_{m,n}}, \end{aligned}$$

onde $a_{0,0} = 1$, $a_{m,0} = a_{0,n} = \sqrt{2}$ e $a_{m,n} = 2$ para $m, n = 1, 2, \dots$

Portanto, as funções

$$w_{m,n}^\epsilon(x, y) = \frac{a_{m,n}}{\sqrt{\epsilon}} \cos(m \pi x) \cos(\frac{n \pi}{\epsilon} y), \quad m, n = 0, 1, 2, \dots$$

constituem um sistema ortonormal em $L^2(\Omega^\epsilon)$. Como também é possível mostrar (veja [1]) que esse sistema é completo temos

$$u = \sum_{m,n=0}^\infty \langle u, w_{m,n}^\epsilon \rangle w_{m,n}^\epsilon, \quad \forall u \in L^2(\Omega^\epsilon). \quad (2.1)$$

É fácil ver, para $T : L^2(\Omega^\epsilon) \rightarrow L^2(\Omega^\epsilon)$ linear e contínuo, que a convergência das somas parciais em (2.1) implica em

$$Tu = \sum_{m,n=0}^\infty \langle u, w_{m,n}^\epsilon \rangle T w_{m,n}^\epsilon.$$

Entretanto, mesmo não sendo $-\Delta$ um operador contínuo de $L^2(\Omega^\epsilon)$, também temos¹

$$-\Delta u = \sum_{m,n=0}^\infty \langle u, w_{m,n}^\epsilon \rangle \lambda_{m,n}^\epsilon w_{m,n}^\epsilon, \quad \forall u \in \text{Dom}(-\Delta), \quad (2.2)$$

onde

$$\text{Dom}(-\Delta) = \{u \in L^2(\Omega^\epsilon) : \sum_{m,n=0}^\infty [\langle u, w_{m,n}^\epsilon \rangle \lambda_{m,n}^\epsilon]^2 < \infty\}.$$

2.2 Mudando de variáveis

Ao considerarmos a mudança de variáveis

$$\Phi_\epsilon : (x_1, x_2) \mapsto (x, y) := (x_1, \epsilon x_2),$$

que transforma a placa (fixa) $\Omega = (0, 1) \times (0, 1)$ na placa Ω^ϵ , se $u = u(x, y)$ é solução do problema (\tilde{A}_ϵ) , então, pela regra da cadeia, $v = u \circ \Phi_\epsilon$ é solução do problema

$$\begin{cases} -v_{x_1 x_1} - \frac{1}{\epsilon^2} v_{x_2 x_2} = \lambda v, & \text{em } \Omega \\ v_{x_1} \eta_{x_1} + \frac{1}{\epsilon^2} v_{x_2} \eta_{x_2} = 0, & \text{em } \partial\Omega, \end{cases} \quad (A_\epsilon)$$

onde $\eta = (\eta_{x_1}, \eta_{x_2})$ denota o campo vetorial (unitário) normal às laterais $\partial\Omega$ da placa Ω . Similarmente, se $v = v(x_1, x_2)$ é solução de (A_ϵ) , então $u = v \circ \Phi_\epsilon^{-1}$ é solução de (\tilde{A}_ϵ) . Portanto a mudança Φ_ϵ transforma soluções do problema (\tilde{A}_ϵ) em soluções do problema (A_ϵ) . Da mesma forma, as soluções do problema (\tilde{P}_ϵ) são transformadas em soluções do problema

$$\begin{cases} v_t^\epsilon = v_{x_1 x_1}^\epsilon + \frac{1}{\epsilon^2} v_{x_2 x_2}^\epsilon, & \text{em } \mathbb{R}^+ \times \Omega \\ v_{x_1}^\epsilon \eta_{x_1} + \frac{1}{\epsilon^2} v_{x_2}^\epsilon \eta_{x_2} = 0, & \text{em } \partial\Omega, \\ v^\epsilon(0, \cdot, \cdot) = v_0^\epsilon, & \text{em } \Omega, \end{cases} \quad (P_\epsilon)$$

¹ Ao leitor interessado sugerimos a seção sobre operadores compactos e autoadjuntos em [1].

considerando-se $v_0^\epsilon = u_0^\epsilon \circ \Phi_\epsilon$.

Cálculos diretos mostram que, para cada $\epsilon > 0$, os autovalores do operador

$$-\Delta_\epsilon v = -v_{x_1 x_1} - \frac{1}{\epsilon^2} v_{x_2 x_2}$$

são os mesmos $\lambda_{m,n}^\epsilon = \pi^2(m^2 + \frac{n^2}{\epsilon^2})$, $m, n = 0, 1, 2, \dots$, porém as respectivas autofunções (normalizadas) agora independem de ϵ e são dadas por

$$v_{m,n}^\epsilon(x_1, x_2) = a_{m,n} \cos(m \pi x_1) \cos(n \pi x_2),$$

$$m, n = 0, 1, 2, \dots$$

Como antes, as funções $v_{m,n}^\epsilon$, $m, n = 0, 1, 2, \dots$, constituem um sistema ortonormal completo de $L^2(\Omega)$ e

$$-\Delta_\epsilon u = \sum_{m,n=0}^{\infty} \langle u, v_{m,n}^\epsilon \rangle \lambda_{m,n}^\epsilon v_{m,n}^\epsilon, \quad \forall u \in \text{Dom}(-\Delta_\epsilon).$$

Ainda por separação de variáveis, somos capazes de expressar a solução v^ϵ do problema (P_ϵ) como

$$v^\epsilon(t, x_1, x_2) = \sum_{m,n=0}^{\infty} e^{-t\lambda_{m,n}^\epsilon} \langle v_0^\epsilon, v_{m,n}^\epsilon \rangle v_{m,n}^\epsilon(x_1, x_2). \quad (2.3)$$

Escrevamos agora, para cada $\epsilon > 0$, os autovalores $\lambda_{m,n}^\epsilon$ em ordem crescente (levando em conta suas multiplicidades):

$$\lambda_1^\epsilon \leq \lambda_2^\epsilon \leq \lambda_3^\epsilon \leq \dots$$

Como, para cada natural k , existe um valor de parâmetro ϵ_k que pode ser tomado de modo a que $\pi^2 k^2 \leq \frac{\pi^2}{\epsilon_k^2}$, então, sempre que $0 < \epsilon \leq \epsilon_k$,

$$\lambda_1^\epsilon = 0, \lambda_2^\epsilon = \lambda_{1,0}^\epsilon, \lambda_3^\epsilon = \lambda_{2,0}^\epsilon, \dots, \lambda_{k+1}^\epsilon = \lambda_{k,0}^\epsilon.$$

Portanto

$$\lambda_n^\epsilon \xrightarrow{\epsilon \rightarrow 0} \pi^2(n-1)^2 := \lambda_n^0,$$

para todo $n = 1, 2, \dots$

Da mesma forma, a sequência de autofunções v_n^ϵ , associada à sequência λ_n^ϵ , converge trivialmente (quando $\epsilon \rightarrow 0$), para a função

$$v_n^0(x_1, x_2) = \sqrt{2} \cos(n \pi x_1),$$

para todo $n = 1, 2, \dots$

Este comportamento dos autovalores do operador $-\Delta_\epsilon$, no qual o primeiro autovalor “associado à decomposição na direção x_2 ” explode quando $\epsilon \rightarrow 0$, é fundamental para a caracterização do limite para (P_ϵ) , pois ao reconhecermos λ_n^0 e v_n^0 , $n = 1, 2, \dots$, observamos que são, respectivamente, os autovalores e autofunções (normalizadas) do problema unidimensional

$$\begin{cases} -v_{xx} = \lambda v, \text{ em } (0, 1) \\ v_x(0) = v_x(1) = 0 \end{cases}. \quad (A_0)$$

Similarmente, o espaço $L^2(0, 1)$ das funções definidas no intervalo $(0, 1)$ com quadrado integrável a Lebesgue e munido do produto interno

$$(u, v) = \int_0^1 u(x)v(x) dx$$

é um espaço de Hilbert, as funções v_n^0 constituem um sistema ortonormal completo e

$$-\frac{d^2}{dx^2} v = \sum_{k=1}^{\infty} (v, v_k^0) \lambda_k^0 v_k^0, \quad \forall v \in \text{Dom}\left(-\frac{d^2}{dx^2}\right),$$

onde

$$\text{Dom}\left(-\frac{d^2}{dx^2}\right) = \left\{ v \in L^2(0, 1) : \sum_{k=1}^{\infty} [(v, v_k^0) \lambda_k^0]^2 < \infty \right\}.$$

Também a solução $v^0 = v^0(t, x)$ do problema unidimensional

$$\begin{cases} v_t = v_{xx}, \text{ em } \mathbb{R}^+ \times (0, 1) \\ v_x(t, 0) = v_x(t, 1) = 0, t > 0 \\ v(0, \cdot) = v_0^0, \text{ em } (0, 1) \end{cases} \quad (P_0)$$

é dada na forma

$$v^0(t, x) = \sum_{k=1}^{\infty} e^{-t\lambda_k^0} (v_0^0, v_k^0) v_k^0(x). \quad (2.4)$$

3 Redução da dimensão

Dada uma função $u : (0, 1) \rightarrow \mathbb{R}$, consideramos $\hat{u} : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ definida por $\hat{u}(x, y) = u(x)$. Assim, podemos ver o espaço $L^2(0, 1)$ como um subespaço de $L^2(\Omega)$ e considerar o operador $-\frac{d^2}{dx^2}$ atuando nesse subespaço. Na sequência usaremos sem qualquer menção esta identificação.

Com a notação acima, os vetores \hat{v}_n^0 constituem um sistema ortonormal completo de $L^2(0, 1)$ e

$$\hat{v}^0(t, x, y) = \sum_{k=1}^{\infty} e^{-t\lambda_k^0} \langle \hat{v}_0^0, \hat{v}_k^0 \rangle \hat{v}_k^0(x, y).$$

Portanto, da convergência espectral obtida na Seção 2, se a sequência de dados iniciais $v_0^\epsilon \in L^2(\Omega)$ converge para \hat{v}_0^0 em $L^2(\Omega)$, então

$$\begin{aligned} v^\epsilon(t, \cdot, \cdot) &= \sum_{k=1}^{\infty} e^{-t\lambda_k^\epsilon} \langle v_0^\epsilon, v_k^\epsilon \rangle v_k^\epsilon \xrightarrow{\epsilon \rightarrow 0} \sum_{k=1}^{\infty} e^{-t\lambda_k^0} \langle \hat{v}_0^0, \hat{v}_k^0 \rangle \hat{v}_k^0 \\ &= \hat{v}^0(t, \cdot, \cdot), \end{aligned} \tag{3.1}$$

uniformemente para t em intervalos compactos de \mathbb{R}^+ . Sobre estes fatos indicamos ao leitor as monografias [3] e [5].

Portanto, após essa nossa análise, se perguntados fôssemos :

- O que esperar do calor em uma placa estreita ? de pronto responderíamos:
- Esperamos que ele se remeta ao caso unidimensional.

Agradecimentos. Gostaríamos de expressar nossa gratidão aos professores Antônio Luis Pereira e Luis Augusto F. de Oliveira do IME/USP, cuja discussão informal com eles inspirou a escrita deste texto. Agradecemos também à professora Karina Schiabel, do DM/UFSCar, e ao anônimo revisor, pelas sugestões que o aprimoraram.

Referências

[1] BREZIS, H. *Functional Analysis, Sobolev spaces and partial differential equations*. Berlin: Springer, 2011. (Universitext)

[2] ELSKEN, T. *Reaction-diffusion-equations on thin domains*. Rostock: University of Rostock, 2004.

[3] ENGEL, K.; NAGEL, R. *One-parameter semigroups for linear evolution equations*. Berlin: Springer, 2000.

[4] FIGUEIREDO, D. G. *Análise de Fourier e equações diferenciais parciais*. Rio de Janeiro: IMPA, 1977. (Projeto Euclides)

[5] GOMES, A. M. *Semigrupos de operadores lineares e aplicações às equações de evolução*. Rio de Janeiro: UFRJ, 1985. (Textos de Métodos Matemáticos UFRJ, 19)

[6] HOFFMAN, K.; KUNZE R. *Álgebra linear*. São Paulo: Polígono, 1970.

[7] RAUGEL G. Dynamics of partial differential equations on thin domains. In: Johnson, R., ed. *Dynamical systems*. Berlin: Springer, 1995. p. 208–315. (Lecture Notes in Mathematics, 1609)

[8] ROYDEN, H. L. *Real Analysis*. New York: MacMillan, 1968.

Vanderlei M. Nascimento e Ricardo P. Silva
 Instituto de Geociências e Ciências Exatas
 Universidade Estadual Paulista
 vandermn@rc.unesp.br
 rpsilva@rc.unesp.br